



With courtesy of IBA

BizLink **ORION**

Intuitives und hoch- präzises Patienten- positioniersystem

*Synchronizität mit
sechs Freiheitsgraden*

FDA & EG
Zulassung

*Benutzerfreundlicher
Werkzeugwechsler
zum Aufnehmen und
Austauschen von
Patientenliegen, Stühlen,
QS-Geräten etc.*

*Modernster
Patienten-
positionier-
roboter*

*Sub-Millimeter-
präzision mit einem
hohen Behandlungs-
volumen*

*Dynamische
Positions-
kontrolle*

*Hohe
Nutzlast*





Technische Basisdaten	Mechanische Einheit	Steuergerät
Abmessungen (L x B x H)	[1968 x 800 x 877 mm] in Nullposition	[820 x 510 x 1320 mm]
Gewicht	1000 kg	170 kg
Netzanschluss		
Nennversorgungsspannung	EU: 380 VAC US: 480 VAC	
Netzfrequenz	50 Hz \pm 1 Hz oder 60 Hz \pm 1 Hz	
Leistung	Max. 9 kW	
Wärmeleitungsdisipation	790 W	
Netzseitiger Sicherungsschutz	16 x 2 A träge (1 (2)x Phase; 1x neutraler Leiter (optional))	
Netzkonfigurationen	TT, TN-S, TN-C-S	
Anzahl der gesteuerten Achsen	Max. 8	
Kartesischer Verfahrensweg		
Seitlich (Isozentrum bei 0 mm von Roboterbasisreferenz)	- 2440 mm bis 2440 mm, Gesamtbereich 4880 mm	
Vertikal ohne Zubehör (Isozentrum bei 1250 mm von Roboterbasisreferenz)	507 mm bis 1691 mm, Gesamtbereich 1184 mm	
Vertikal mit QFix KView und Werkzeugwechsler (Isozentrum bei 1250 mm von Roboterbasisreferenz)	778 mm bis 1962 mm, Gesamtbereich 1184 mm	
Longitudinal (Isozentrum bei 1950 mm von Roboterbasisreferenz)	1220 mm bis 3450 mm, Gesamtbereich 2230 mm	
Top Rotation ($^{\circ}$ über Isozentrum)	\pm 100 $^{\circ}$	
Pitch and Roll ($^{\circ}$ über Isozentrum)	Hohe Volumenaufführungen \pm 5 $^{\circ}$ (max \pm 15 $^{\circ}$)	
Behandlungsvolumen		
Absolute Genauigkeit	0,5 mm	
Abmessungen (L x B x H)	[1000 mm* 400 mm* 500 mm]	
Optimale Distanz vom Grundrahmen des Roboters zum Isozentrum	Long.: 1950 mm, Lat.: 0 mm, Vert.: 1250 mm	
Nutzlast		
Kraft-Drehmoment-Sensorkompensation	285 kg mit Carbon-Tisch	
Sensorkompensation mit externem Tracker	375 kg mit Carbon-Tisch	