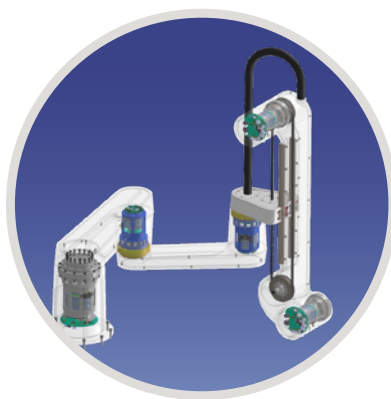


BizLink PULSAR 平台

超安全、精确的机器人手臂系列, 用于医疗和医疗辅助应用



- › 符合医疗器械QMS
- › 集成就绪



基本功能

- 全系统冗余, 确保安全
- API 用户友好, 便于系统集成
- 多机器人控制器选项
- 定制运动学解决方案



可选项

- 避免碰撞
- 绝对精度校准
- 耦合系统
- 嵌入式 3D 视觉

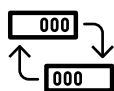


BizLink PULSAR 平台 >

力求安全与精确

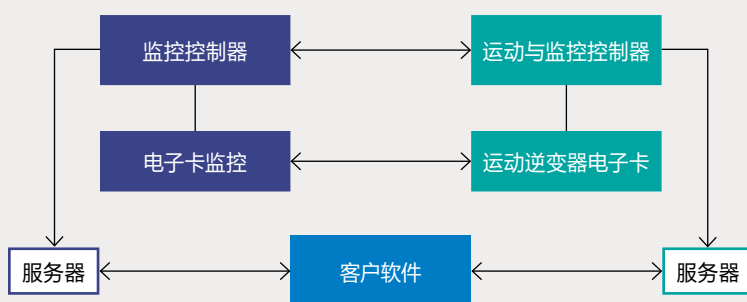
全球冗余

- 用于关节检测的双控制器
- 交叉检查控制器
- 来自客户的双向通讯



本地冗余

- 双关节碰撞检测
- 双关节状态验证
- 双重局部监控
- 双制动系统



安全设计

机器人设计
纯为医疗。

安全是
研发原则。

应用安全
贯穿始终



绝对精确

绝对精度
高达 0.07 mm。

我们明白,
精度是核心需求。

改善治疗
质量



应用导向与模块化

我们的研发理念就是满足您
的应用需求。

我们希望与合作伙伴
共同开发。

完美的机器人
匹配您的应用



医疗生态系统与平台

我们旨在建立一个
医疗自动化应用平台。

我们着重考虑
生态系统与合作伙伴关系。

赢得一个自动化合作伙伴
而非仅仅是买卖关系