



With courtesy of IBA

# BizLink ORION

## Intuitives und hoch- präzises Patienten- positioniersystem

Benutzerfreundlicher  
Werkzeugwechsler  
zum Aufnehmen und  
Austauschen von  
Patientenliegen, Stühlen,  
QS-Geräten etc.

Modernster  
Patienten-  
positionier-  
roboter

Hohe  
Nutzlast

Sub-Millimeter-  
präzision mit einem  
hohen Behandlungs-  
volumen



  
FDA & EG  
Zulassung

Dynamische  
Positions-  
kontrolle

Synchronizität mit  
sechs Freiheitsgraden



Technische Basisdaten	Mechanische Einheit	Steuergerät
Abmessungen (L x B x H)	[ 1968 x 800 x 877 mm ] in Nullposition	[ 820 x 510 x 1320 mm ]
Gewicht	1000 kg	170 kg
<b>Netzanschluss</b>		
Nennversorgungsspannung	EU: 380 VAC US: 480 VAC	
Netzfrequenz	50 Hz ±1 Hz oder 60 Hz ±1 Hz	
Leistung	Max. 9 kW	
Wärmeleitungsdissipation	790 W	
Netzseitiger Sicherungsschutz	16 x 2 A träge (1 (2)x Phase; 1x neutraler Leiter (optional))	
Netzkonfigurationen	TT, TN-S, TN-C-S	
Anzahl der gesteuerten Achsen	Max. 8	
<b>Kartesischer Verfahrensweg</b>		
Seitlich (Isozentrum bei 0 mm von Roboterbasisreferenz)	- 2440 mm bis 2440 mm, Gesamtbereich 4880 mm	
Vertikal ohne Zubehör (Isozentrum bei 1250 mm von Roboterbasisreferenz)	507 mm bis 1691 mm, Gesamtbereich 1184 mm	
Vertikal mit QFix KView und Werkzeugwechsler (Isozentrum bei 1250 mm von Roboterbasisreferenz)	778 mm bis 1962 mm, Gesamtbereich 1184 mm	
Longitudinal (Isozentrum bei 1950 mm von Roboterbasisreferenz)	1220 mm bis 3450 mm, Gesamtbereich 2230 mm	
Top Rotation (° über Isozentrum)	±100°	
Pitch and Roll (° über Isozentrum)	Hohe Volumenaufführungen ±5° (max ±15°)	
<b>Behandlungsvolumen</b>		
Absolute Genauigkeit	±0,5 mm	
Abmessungen (L x B x H)	[1000 mm* 400 mm* 500 mm]	
Optimale Distanz vom Grundrahmen des Roboters zum Isozentrum	Long.: 1950 mm, Lat.: 0 mm, Vert.: 1250 mm	
<b>Nutzlast</b>		
Kraft-Drehmoment-Sensorkompensation	285 kg mit Carbon-Tisch	
Sensorkompensation mit externem Tracker	375 kg mit Carbon-Tisch	